PAT-NO:

JP402203071A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 02203071 A

TITLE:

CONTROL DEVICE FOR LOCKUP CLUTCH

**PUBN-DATE**:

August 13, 1990

**INVENTOR-INFORMATION:** 

NAME

HIROSE, IKUO

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME JATCO CORP COUNTRY

N/A

APPL-NO:

JP01020803

APPL-DATE: February 1, 1989

INT-CL (IPC): F16H061/14

US-CL-CURRENT: 192/3.31, 192/109F

#### ABSTRACT:

PURPOSE: To prevent a shock in the time of speed change by providing an in-speed change half clutch means which places a lockup clutch in a half clutch condition temporarily in the speed change, when it is performed from a lockup operation region in a predetermined speed change shift to a lockup operation region in a different speed change shift.

CONSTITUTION: When a start is commanded of a speed change, as a value of a

target speed difference S, a value Su is set, when the speed change is an upshift, and a value Sd is set when the speed change is a downshift. The speed difference is a difference between a speed of a pump impeller 12 and a speed of

## BEST AVAILABLE COPY

a turbine runner 14. Next reading the actual speed Ne and Nt respectively from engine and turbine speed sensors 66, 68, the actual speed difference R=Ne-Nt is

calculated. And a signal is output of actuating a solenoid 58 respectively so as to decrease a pressure of oil in a release chamber in the case of a relation where R>S and so as to increase the pressure of oil in the release chamber in the case of a relation where R<S. In this way, a lockup clutch 18 is controlled in its speed difference to a preset value.

COPYRIGHT: (C)1990,JPO&Japio

① 特許出願公開

#### 平2-203071 @ 公 開 特 許 公 報 (A)

®Int. Cl. 3

識別記号

庁内整理番号

每公開 平成2年(1990)8月13日

F 16 H 61/14

FG

// F 16 H 59:70

審査請求 未請求 請求項の数 3 (全5頁)

60発明の名称

ロツクアツプクラツチの制御装置

頭 平1-20803 ②特

223出 頤 平1(1989)2月1日

⑫発 明 者

郁 夫

静岡県富士市今泉字鴨田700番地の1 日本自動変速機株

式会社内

日本自動変速機株式会 勿出 顋 人

静岡県富士市今泉字鴨田700番地の1

社

弁理士 宮内 利行 四代 理 人

1. 発明の名称

ロックアップクラッチの制御装置

2. 特許請求の簡用

1. 流体伝動装置のポンプインペラー側とタービ ンランナー側とを連結可能なロックアップクラッ チの作動状態がソレノィドによって制御され、 ロックアップクラッチを完全締結状態とするロッ クアップ作動領域が2以上の変速段において設定 されているロックアップクラッチの制御装置にお いて、

所定の変速段のロックアップ作動領域から別の 変速段のロックアップ作動領域へ変速する場合 に、ロックアップクラッチを変速中一時的に半ク ラッチ状態とする変速中半クラッチ手段を有する ことを特徴とするロックアップクラッチの制御 装置.

2.変速中半クラッチ手段は、エンジン回転速度 センサーによって検出されるエンジン回転速度 と、ターピン回転速度センサーによって検出され

るターピン回転選度との差が、あらかじめ設定さ れた設定値となるように上記ソレノイドの作動を 削御するように構成されるロックアップクラッチ の制御装置。

3.上記数定値は、アップシフト時にはダウンシ フト時よりも小さく設定されているロックアップ クラッチの制御装置。

3. 発明の詳細な説明

(ィ)産業上の利用分野

本発明は、ロックアップクラッチの制御装置に 関するものである。

(ロ) 従来の技術

従来のロックアップクラッチの制御装置とし て、例えば特開昭80-241570号公報に示 されるものがある。これに示される自動変速機の トルクコンパータはロックアップクラッチを有し ており、このロックアップクラッチは2以上の変 速段で完全締結状態とされる。所定の変速段の ロックアップクラッチを締結させた状態から別の 変速段のロックアップクラッチを輪結させた状態 へ変速する際には、ロックアップクラッチを一時 的に解除するように構成されている。すなわち、 変速指令信号が出力されてから所定時間後にロックアップクラッチを解除し、またこれから所定時間 間後にロックアップクラッチを再締結させる。こ のロックアップクラッチが解除されている間に変 速を完了させる。これにより変速時のショックを 緩和することを意図している。

#### (ハ)発明が解決しようとする課題

しかしながら、上記のような従来のロッククアックラッチの制御装置には、変速時にロッククラッチの解放と同時に流体伝動状態との登地と同時に流体伝動状態との変速が上昇してエンジン回転速度が上昇しばエンジン回転速度がある。また、変速中のみとはいませばいる。本発明は、このような問題点を解決する。本発明は、このような問題点を解決するとを目的としている。

#### (二)課題を解決するための手段

上昇を小さくした方がロックアップクラッチ完全 締 結 時 及 び 解 放 時 の ショック が 小 さ く なる。 逆に、 ダウンシフト 時 は 滑り 量を 大 き く し た 方 が 応 答性 が 良 く なる。

#### (へ)実施例

第2図に本発明の実施例を示す。トルクコンパータ10は、ポンプインペラー12、タービンランナー14、及びステータ16に加えて、ロックアップクラッチ18を有している。ロックアップクラッチ18の図中右側にポンプインされたアプライ室20が形成され、ロックアッチ18の図中左側にレリーズ室22が形成され、ロックアッチ18の図中左側にレリーズ室22が形成される。アプライ室20に油路24が接続される。またレリーズ室22に油路26が接続される。なお、ロックアップクラッチ18はトルクコング30を有している。油路24及び、コーシング30を有している。油路24及び、コーシング30を有している。油路24及び、コールバルブ32によって制御される。ロック

本発明は、変速時にロックアップクラッチを半クラッチ状態とすることにより上記問題点を解決する。 すなわち、本発明によるロックアップクラッチの制御装置は、所定の変速段のロックアップ作動領域から別の変速段のロックアップ作動領域から別の変速段のロックアップ作動領域から別の変速段のロックアップを変速中でのできる変速中である。

#### (ホ)作用

変速中はロックアップクラッチが半クラッチ状と まっとの間に所定のがりがある状態、ととあっとなり、ロックアップクラッチに起因ックアップクラッチに起因ックアップクラッチに起因ックアップクラッチに起因ックアップクラッチを正確に把握するために、タービを引いて タービン 回転速する でき 正確に把握するために、タービを 別で と また、アップシフト時には ロックの を 変速す クッチの かり 量を小さくしてエンジン回転を かっき かかり かんしてエンジン回転を かっき かんしてエンジン回転を かんしてエンジン回転を かんしてエンジン回転を かんしてエンジン回転を かんしてエンジン回転を かんしょう かんり かんしょう かんりゅう かんしょう かんりゅう かんりゅう かんしょう かんしょう かんり かん かんしょう かんしょう かんしょう かんしょう かんしょう かんしょう かんしょう かんしょう かんしょう かんり かんり かんりゅう かんしょう かんしょう かんしょう かんしょう かんり かんしょう かんりゅう かんりゅう かんりゅう かんりゅう かんりょう かんり かんしょう かんりゅう かんりゅう かんじゅう かんり かんりゅう かんりゅう かんりょう かんしょう かんしょう かんしょう かんりゅう かんりゅう かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりゅう かんりゅう かんりゅう かんりゅう かんりょう かんりょう かんりゅう かんりょう かんりゅう かんりょう かんりん かんりょう かんりん かんりん かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりょう かんりん かんりょう かんりょう かんりょう かんりん かんりん かんりん かんりん かんりん かんりん かんりんりん かんりん かんりんりん かんりんりん かんりん かんりんりん かんりんりん かんりん か

アップコントロールバルブ32はスプール34、 スリーブ36、プラグ38及びスプリング40を 打している。また、上述の抽路24及び抽路26 以外の油路42、油路44、油路46、油路48 及び抽路50とも凶示のように接続されている。 油路42にはトルクコンパータリリーフパルブ 52から一定圧が供給される。なお、トルクコン バータリリーフバルブ52は図示してないプレッ シャーレギュレータバルブから油圧が供給される 抽路54の油圧を用いて調圧作用を行う。 抽路 44はオイルクーラー56と接続され、更にオイ ルクーラー56を出た油は潤滑に使用される。 油路50には図示してない調圧バルブによって調 圧された一定圧が供給されている。油路50とオ リフィス56を介して分岐された油路46はロッ クアップソレノイド58と接続されている。ロッ クアップソレノイド58は非通電状態で油路46 の関口60を閉状態とするブランジャー62を備 えており、ロックアップソレノイド58の通電状 應はコントロールユニット 8 4 からの信号により

次にこの実施例の作用について説明する。 まず、ロックアップクラッチ I B の解放状態、 半クラッチ状態、及び完全締結状態の制御につい て説明する。

ロックアップクラッチ L 8 の解放状態は次のようにして実現される。すなわち、ロックアップソレノイド 5 8 はデューティ比が 0 とされ、関口 6 0 がブランジャー 6 2 によって完全に閉鎖される。このため、油路 4 5 には油路 5 0 と同一

ラッチ状態に制御する際には次のような動作が行 われる。すなわち、コントロールユニット64か らロックアップソレノイド 5 8 に与えられる デューティ比を次第に増大すると、このデュー ティ比に応じて関ロ60から油が排出され油路 4 6 の油圧が低下していく。このため、ロック アップコントロールバルブ32のスプール34の 左端郎に作用する油圧が低下し、スプール34及 びプラグ38は図中左向きに移動していく。 スプール34及びブラグ38が所定量左向きに移 助すると、抽路26がわずかにドレーンポート 7 2 に連通する状態となり、同時に抽路 4 2 が 油路24と連通する状態となる。油路26の油圧 は油路48を介してブラグ38の右端部にフィー ドバックされているため、ロックアップコント ロールパルプ32は割圧状態となり、油路26の 油圧は油路46からスプール34の左端部に作用 する油圧に応じて塩圧されることになる。すなわ ち、この状態ではトルクコンパータ10には油路 24からアプライ室20へ油圧が供給され、アプ の油圧が発生し、これがロックアップコント ロールバルブ32のスプール34の左端郎に作用 することになる。このため、スプール34は図示 の状態となり、油路42の油圧が油路26を介し てレリーズ室22に供給され、更にこのレリーズ 室 2 2 の油圧はカバー 2 8 の摩擦面とフェーシン グ30との間のすきまを通りアプライ室20側へ 流入し、次いで油路24を通りロックアップコン トロールバルブ32に戻り、次いで油路44へ排 出される。すなわち、油圧は抽路26からレリー ズ室22へ供給され、次いでアプライ室20から 抽路24へ排出される。このため、レリーズ 室 2 2 の 油圧とアプライ室 2 0 の 油圧とは同一と なり(なお、厳密にはアプライ室20側が下流側 にあるため流路損失によりアプライ室20側がわ ずかに低い状態となる)、これによりロックアッ ブクラッチ18は解放状態となる。すなわち、ト ルクコンパータ10は流体を介してのみ回転力を 伝達するトルクコンパータ状態となる。

上記状態からロックアップクラッチ18を半ク

ライ至20の油圧はロックアップクラッチ 1 8 と カバー28との間のすきまを通ってレリーズを2 2 に入り、油路26から排出されることになる。この油路26の油圧が油路46の油圧、すなわちロックアップソレノイド 5 8 のデューティスを2 2 側の油圧 1 になり割かではくなるため、アプライ室2 0 側の油圧 2 りったなるになる。アプライを2 0 側の油圧 3 りんけんではなる。アプライを2 0 側の油圧 3 りんけんではなる。アプラッチ 1 8 の でからないがあることになる。 アプラッチ 1 8 を押圧されることになる。 はなる。 はなるになる。 はなることになる。

次に、ロックアップソレノイド58のデューティ比を100%にすると、関口60が完全に解放される。このため、抽路46の抽圧が0となり、スプール34は図中左側に完全に切り換えられた状態となる。この状態では抽路24からアプライ室20へ油圧が供給され、ロックアップクラッチ18が完全に締結されるため、抽路26

へはほとんど油が流出しない状態なる。

次に、本発明によるロックアップクラッチ 1.8 の制御について説明する。上述のようなロックアップクラッチ 1.8 の作動の制御は自動変速機の空油と組合せて行われる。

すなわち、ロックアップクラッチ18を締結さて は気が変速段及びスロットル開度に対応して 設定されている。例えば、第3速及び第4速のの ではないの間域でロックアップクラッチ 18が完全締結される。この場合、2~3変連の 場合には 変速と同時にロックアップクラッチ 18の おおが行なわれる。一つクアップ 締結が でなわれる。一つクアップ 締結が でなわれる。一つの ではないののではないののではないののではないののではないののではないののではないののではないがである。 まず変速 関係 のののではない 第3回には 第3回には 第3回には できるの でいた できるかどうかを 判断し、 指令された 場合には、 作りかを できない アップシフトであるかどうかを 判断し、 指令された 変速がアップシフトであるかどうかを 判断

された値に制御され、ロックアップクラッチ18 は半クラッチ状態とされる。これにより、変速中 におけるロックアップクラッチ18の作動状態の 変化に伴なうエンジン回転速度の上昇が抑制さ れ、ショックが軽減されると共にエンジンの燃料 消費量が減少する。なお、アップシフト時には 速度差を小さくし(すなわち、滑り量を小さ くし)、ダウンシフト時には速度差を大きく (すなわち、滑り量を大きく)するのは次のよう な理由による。すなわち、アップシフトの場合に は変速前よりも変速完了後にエンジン回転速度を 低下させる変速なので、なるべく変速中にエンジ ン回転速度が上昇しないようにし、ショックを 組和する。一方、ダウンシフトは変速前よりも変 速完了後にエンジン回転速度が上昇する変速であ るので、エンジン回転速度が早く上昇するように 滑り量を大きくし、応答性を良くする。

#### (ト)発明の効果

以上説明してきたように、本発明によると、変速時にロックアップクラッチを半クラッチ状態の

し、アップシフトの場合には目標速度差5の値と してS。を設定し、ダウンシフトの場合にはS。 を設定する。速度差はポンプインペラー12の回 転速度とターピンランナー14の回転速度との差 である。S。の値はS。の値よりも小さく設定し てある。次いで、エンジン回転速度センサー66 及びターピン回転速度センサー68からそれぞれ 実際のエンジン回転速度 N。 (これは、ポンプィ ンペラー12の回転速度と等しい)及びタービン ランナー14の回転速度N、を読み込む。次い で、実際の速度差R=N。-N。の演算を行な う。こうして得られた実際の速度差Rと目標速度 差Sとの比較を行ない、RがSよりも大きい場合 にはレリーズ室T。の油圧を下げるようにソレノ イド58を作動させる信号を出力し、一方、 RがSよりも小さい場合にはレリーズ室T。の 仙圧を増大するようにソレノイド58を作動させ る信号を出力する。

結局、上記のような制御により、変速中はロックアップクラッチ 18の速度差があらかじめ設定

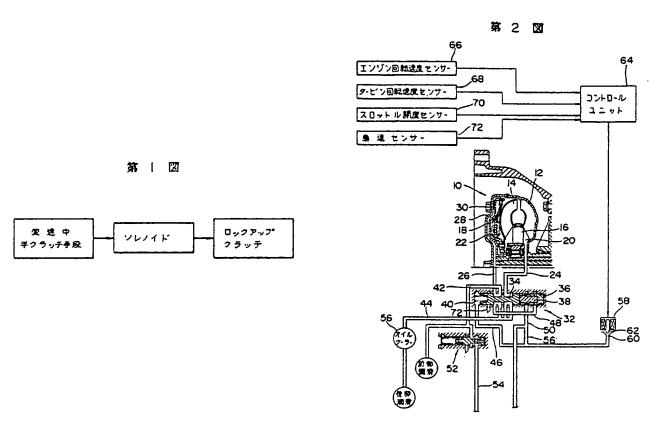
まま変速を行わせるようにしたので、ロックアップクラッチの作動状態の変化に伴うエンジン回転 速度の変化が小さくなって変速ショックの発生を 防止することができ、また燃料消費量を減少する ことができる。

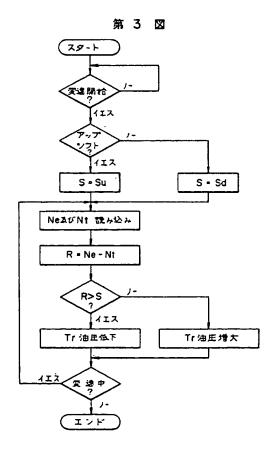
#### 4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の構成要素間の関係を示す図、第2図は本発明の実施例を示す図、第3図は制御フローを示す図である。

18・・・ロックアップクラッチ、58・・・ロックアップソレノイド、66・・・エンジン回転速度センサー、68・・・ターピン回転速度センサー。

特 許 出 願 人 日本自動変速機株式会社 化 理 人 弁 理 士 宮 内 利 行





**-467-**

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

### **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:
☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
□ other:

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.